

PRBS や 8B10B のパルス応答

一般的な任意パルス波形の応答を求めるには、オーソドックスには、ステップ・バイ・ステップで、時間遅れで加算した信号の周波数応答を求め、伝達関数をかけてフーリエ逆変換(iFFT)する。

ここでは、この信号源を作成する方法について述べる。

1. 基本¹⁾

図1の最上段は、PRBS-4($2^4 - 1 = 15$)のパルス列である。横軸は、ギガビット伝送に用いられるNRZ(Non-Return to Zero)信号の、最小時間単位UI(Unit Interval)である。

2段目以降は、このPRBS-4の信号を、1UIの単位パルスに分解したものである。

例えば、時間軸の3から始まるパルスのスペクトルは、

$$F_3(\omega) = \frac{1}{j\omega} (e^{-j\omega 3} - e^{-j\omega 4}) = \frac{1 - e^{j\omega}}{j\omega} e^{-j\omega 3} \dots\dots\dots (1)$$

と表される。1/jωはステップ波形、 $e^{-j\omega\tau}$ は、時間遅れτを意味する。

したがって、図1の8個の単位パルスのスペクトルは、

$$F(\omega) = \frac{1 - e^{j\omega}}{j\omega} (e^{-j\omega 3} + e^{-j\omega 4} + e^{-j\omega 5} + e^{-j\omega 6} + e^{-j\omega 8} + e^{-j\omega 10} + e^{-j\omega 11} + e^{-j\omega 14}) \dots\dots\dots (2)$$

となる。

別の方法として、図2のように、正負の単位ステップパルスに分解してもよい。

同図の2段目以下は、立ち上がりは、0から+1への変化、立ち下がりは、0から-1への変化を意味する。

図2の2段目と3段目のステップパルスのスペクトルは、

$$G_{36}(\omega) = \frac{1}{j\omega} (e^{-j\omega 3} - e^{-j\omega 7}) \dots\dots\dots (3)$$

となり、当然ながら、式(2)の3から6までのスペクトルの和、

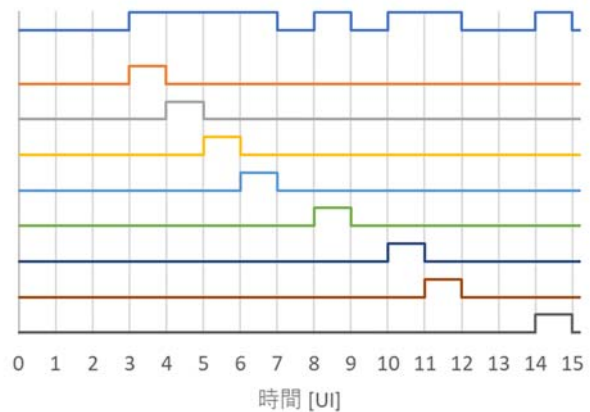


図1. PRBS-4 と単位パルスに分解

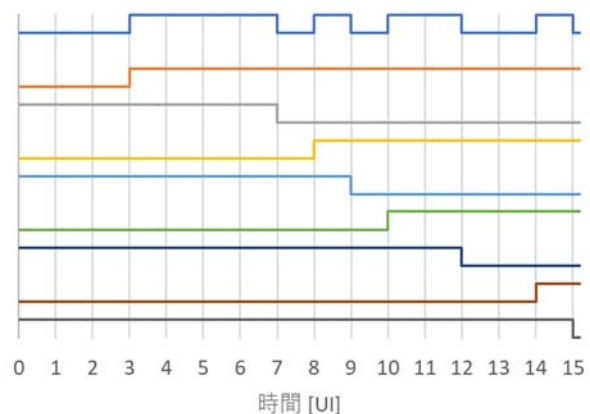


図2. PRBS-4 と単位ステップパルスに分解

$$F_{37}(\omega) = \frac{1 - e^{j\omega}}{j\omega} (e^{-j\omega 3} + e^{-j\omega 4} + e^{-j\omega 5} + e^{-j\omega 6}) \dots\dots\dots (4)$$

と等しくなる。

2. 転送速度を考慮

実際の例として、専用の測定器では大きな数の PRBS などが用いられるが、フーリエ変換を用いる場合には、例えば、2,048 の iFFT を用いる場合、1UI に、サンプル数を 8 個確保するには、PRBS-8(2⁸ - 1 = 255) が上限と考える。

また、8B10B では、筆者は、例えば、PRBS-5(2⁵ - 1 = 31) のパルス列を連続 8 個用い、それを 8B10B 変換して、310 個のパルス列を作成して、2,048 の iFFT を用いる。または、4,096 の iFFT と PRBS-6(2⁶ - 1 = 63) × 8 で 630 個のパルス列を作成するのが適当であると考え。

パルス列の数を N とし、1UI のパルス幅を T_w とすると、繰り返し周期は、 $T = N \times T_w$ である。すなわち、

$$T_w = T/N \dots\dots\dots (5)$$

である。

iFFT の角周波数のキザミは、 $\Delta\omega = 2\pi/T$ であり、iFFT 解析の n 番目は、 $\omega = n\Delta\omega$ である。

ここで、例えば、式(2)の時間遅れの k 番目の要素は、 kT_w の時間遅れで、角周波数は、 $\omega = n\Delta\omega$ であるから、指数の肩は、

$$-jkn\Delta\omega T_w = -jkn \times \frac{2\pi}{T} \times \frac{T}{N} = -jk \frac{2\pi n}{N} \dots\dots\dots (6)$$

となって、 T に無関係となる。

式(6)が T に無関係ということは、例えば、式(2)を一度計算しておいて、結果を数値として保存しておけば、ある転送速度の応答を求める際に、この結果を用いる、すなわち、定数化が可能であり、計算の簡略化ができるので、エクセルでは便利である。

3. 波形の計算

実際に波形を計算する。

転送速度を、3.125Gbps すなわち、 $T_w = 320\text{ps}$ で 8B10B の $N=310$ の場合を考える。

図 3 は、式(2)をそのまま iFFT したものである。ステップ波形 ($t_r = 0$) なので、iFFT の際に、ギブス(Gibbs)の現象と言われるヒゲが生じる。

図 4 は、0-100%の立ち上がり 100ps の場合のランプ波形である。式(2)に、立ち上がり t_r のスペクトル、

$$F_r(\omega) = \frac{\sin \frac{\omega t_r}{2}}{\frac{\omega t_r}{2}} \dots\dots\dots (7)$$

をかけて、iFFT したものである。

図 5 は、式(2)に、立ち上がり 100ps に相当する 3 次の Bessel LPF の演算を施したものである。²⁾

図 5 は、図 4 と比べて時間軸がややずれているが、線路の応答からアイパターンを求める際に、時間軸の

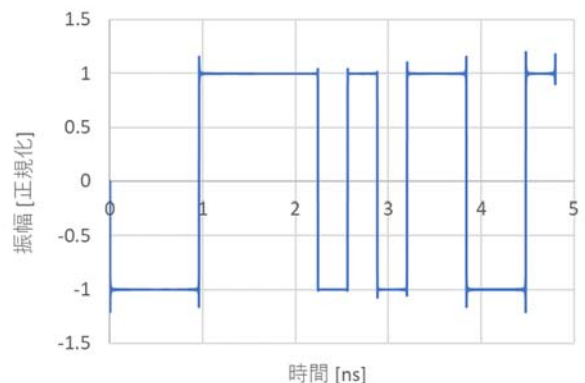


図 3. PRBS-4 の時間応答 ステップ波形

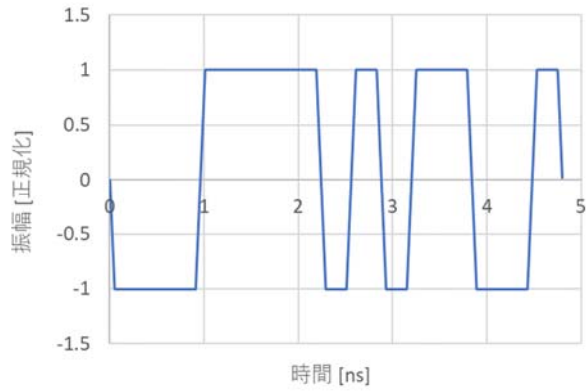


図 4. PRBS-4 の時間応答 ランプ波形

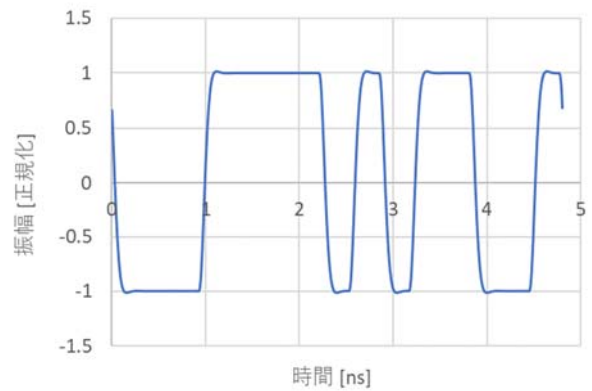


図 5. PRBS-4 の時間応答 Bessel 波形

調整をすればよいので大きな問題ではない。

図 6 は, PRBS-6×8 を 8B/10B 変換して 630 個のパルスを作成した例である. 横軸の 1 周期は, $320\text{ps} \times 630 = 201.6\text{ns}$ であるが, その 1/4 を表示した.

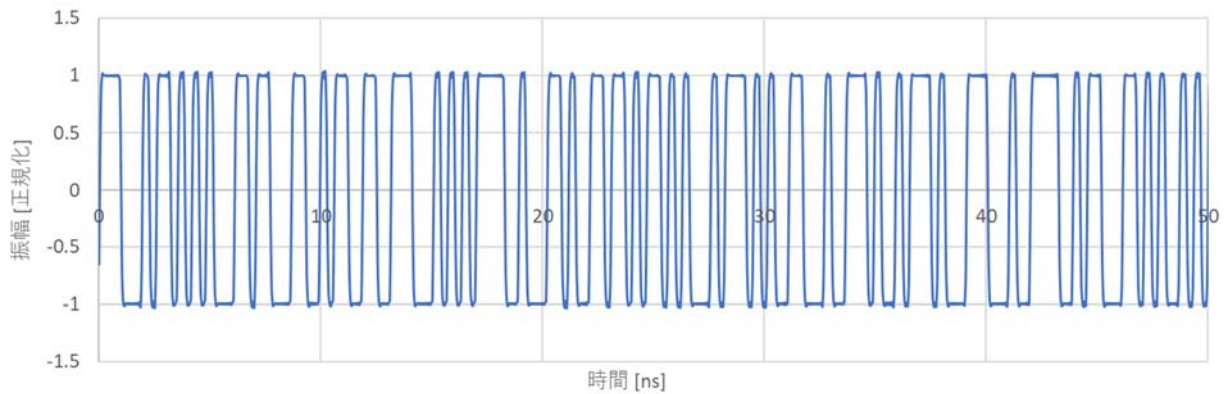


図 6. 8B10B 630 の一部

実際の線路の応答を求めるには, 線路の周波数特性(伝達関数)をかける. その応答を, UI 単位で波形を重ねてアイパターンを求める.

参考文献

- 1) 碓井有三 : ボード設計者のための分布定数回路のすべて(改訂 3 版) 自費出版 (<http://radioy.a.la9.jp/>), pp.193-195, 2016
<http://radioy.a.la9.jp/book/book.htm>
- 2) 碓井有三 : “ラプラス変換を用いたベッセルフィルターの応答”, マクニカ, 碓井有三のスペシャリストコラム,
<https://www.macnica.co.jp/business/semiconductor/articles/basic/143961/>